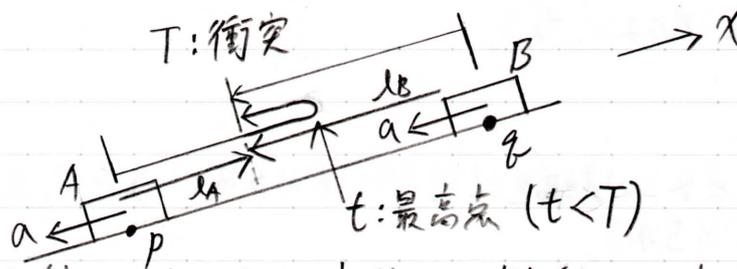


履修理系

1.(1)題意の状況を整理すると以下のようになる。



上図より物体Aの点Pからの変位 l_A と物体Bの点 q からの変位 l_B は以下のように表わされる。

$$l_A = v_0 T + \frac{1}{2} (-a) T^2 = v_0 T - \frac{1}{2} a T^2$$

$$l_B = \frac{1}{2} (-a) T^2 = -\frac{1}{2} a T^2$$

従って選択肢は次のようになる。

$$i: \text{ウ}, ii: \text{I} \quad //$$

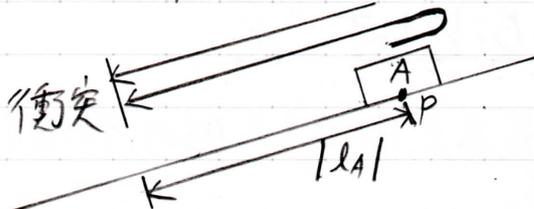
物体Bが物体Aと衝突する直前の速さは $3v_0$ [m/s]なので次式が成立する。

$$(-a)T = -3v_0$$

上式を整理すると加速度の大きさは次のようになる。

$$1: a = 3v_0 / T \quad //$$

題意の状況を更新すると以下のようになる。



前問で変位 l_A と加速度 a の大きさを求めたので、点Pから見た衝突点を求めるに次のようになる。

$$l_A = v_0 T - \frac{1}{2} (3v_0 / T) T^2 = v_0 T - \frac{3}{2} v_0 T = -\frac{1}{2} v_0 T$$

従って求める距離値(絶対値)は次のようになる。

$$2: \frac{1}{2} v_0 T \quad //$$

また、この時の物体Aの速度は次のように求められる。

$$v_0 + (-a)T = v_0 - (3v_0 / T)T = v_0 - 3v_0 = -2v_0$$

従って、求める速さ(絶対値)は次のようになる。

$$3: 2v_0 \quad //$$

1. (1) 衝突するまでの物体Bの移動距離は次のように計算される。

$$|x_B| = \left| -\frac{1}{2}(3v_0/T)T^2 \right| = \frac{3}{2}v_0T$$

従って、求める距離は次のようになる。

$$4: \frac{3}{2}v_0T \quad //$$

衝突点から見た点P、点Qとの距離は前問で求められているので、点Pと点Qの距離は次のように求められる。

$$5: \frac{3}{2}v_0T - \frac{1}{2}v_0T = v_0T \quad //$$

1. (2) 物体Aが最高点に達する瞬間、速度はゼロとなるので次式が成り立つ。

$$v_0 + (-a)t = 0 \dots v_0 - (3v_0/T)t = 0 \dots t = T/3$$

従って選択肢は次のようになる。

$$iii: 1 \quad //$$

また、この時の物体A、物体Bの移動距離は以下のように求められる。

$$|x_A(t)| = \left| v_0t - \frac{1}{2}at^2 \right| = \left| v_0(T/3) - \frac{1}{2}(3v_0/T) \cdot (T/3)^2 \right|$$

$$= \left| \frac{1}{3}v_0T - \frac{1}{6}v_0T \right| = \frac{1}{6}v_0T$$

$$|x_B(t)| = \left| -\frac{1}{2}at^2 \right| = \left| -\frac{1}{2}(3v_0/T) \cdot (T/3)^2 \right|$$

$$= \left| -\frac{1}{6}v_0T \right| = \frac{1}{6}v_0T$$

従って、求める移動距離はそれぞれ次のようになる。

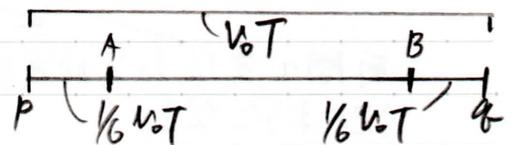
$$6, 7: \text{物体A: } \frac{1}{6}v_0T, \text{ 物体B: } \frac{1}{6}v_0T \quad //$$

上記の解を用いると、物体Aが最高点に達した時の、物体Aと物体Bの距離は次のように求められる。

$$v_0T - \frac{1}{6}v_0T - \frac{1}{6}v_0T = \frac{2}{3}v_0T$$

従って選択肢は次のようになる。

$$iv: 4 \quad //$$



藤柴理系

2.(1)基礎知識。

1: $mg\Delta h$ //

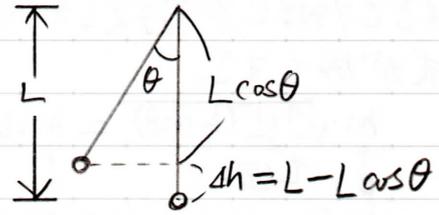
力学的エネルギー保存則より式が成立する。

$$\frac{1}{2}mv_A^2 = mg\Delta h = mgL(1 - \cos\theta)$$

$$\dots v_A = \sqrt{2gL(1 - \cos\theta)}$$

従って求める解は次のようになる。

2: $\sqrt{2gL(1 - \cos\theta)}$ //



質量が等しい物体の弾性衝突では、速度の交換が生じる。

従って求める解は次のようになる。

3: $v_A' = 0$, 4: $v_B' = \sqrt{2gL(1 - \cos\theta)}$ //

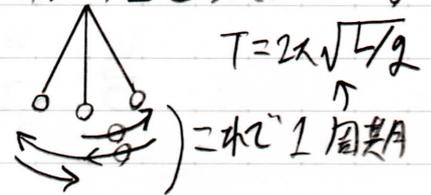
↑
当塾の講義動画「運動量と力学的エネルギー」を参照のこと。力学的エネルギー保存則より、小球Bは Δh 分鉛直方向に変位する。

5: $L(1 - \cos\theta)$ //

単振り子に関する基礎知識。

6: $\pi\sqrt{L/2}$ //

講義動画「単振動の概要」を参照のこと。



2.(2)力学的エネルギー保存則より小球Bの鉛直方向の変位は次のようになる。

7: $L(1 - \cos\theta)$ //

振り運動に関する ω の長さが $L/2$ となるので、前問の解を用いて求める解は次のようになる。

8: $\pi\sqrt{(L/2)/g} = \pi\sqrt{L/(2g)}$ //

2.(3) 小球Bと物体Cが衝突した瞬間の速度を v_{BC} とおくと、運動量保存則より次式が成立する。

$$m \cdot \sqrt{2gL(1-\cos\theta)} = m v_{BC} + m v_{BC} = 2m v_{BC} \dots v_{BC} = \sqrt{1/2 gL(1-\cos\theta)}$$

\uparrow B \uparrow C \uparrow B \uparrow C
 \uparrow ④より

次に力学的エネルギー保存則より次式が成立する。

$$\frac{1}{2} (m+m) v_{BC}^2 = \frac{1}{2} k (\Delta x)^2 \dots (\Delta x)^2 = \frac{2m}{k} \cdot \frac{gL(1-\cos\theta)}{2} = \frac{mgL(1-\cos\theta)}{k}$$

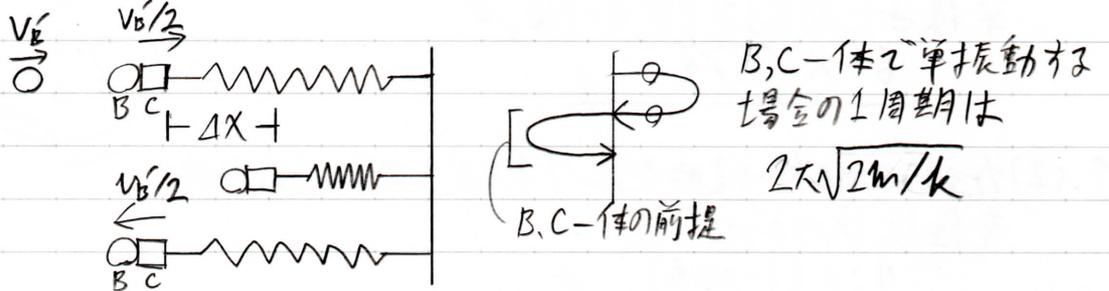
\uparrow B \uparrow C

以上から求める解は次のようになる。

9: $\sqrt{\frac{mgL(1-\cos\theta)}{k}}$ //

運動の過程を3つに分けて考える。

- 小球Bが物体Cをはねかき向かうのに要する時間。 d/v_B'
 - 小球Bと物体Cが一体となって運動する時間。 $\sqrt{2m/k}$
- はねかきによる単振動の一部の時間。



- 小球Bが小球Aに向かうのに要する時間。 $d/(v_B'/2) = 2d/v_B'$

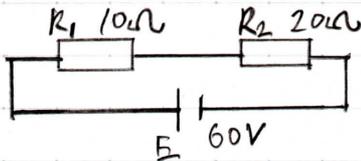
上記より合計時間を計算すると次のようになる。

$$\frac{d}{v_B'} + \sqrt{\frac{2m}{k}} + \frac{2d}{v_B'} = \frac{3d}{v_B'} + \frac{\sqrt{2m}}{\sqrt{k}} = \frac{3d\sqrt{k} + \sqrt{2m}v_B'}{v_B'\sqrt{k}}$$

以上から求める解は次のようになる。

10: $\frac{3d\sqrt{k} + \sqrt{2m}v_B'}{v_B'\sqrt{k}}$ //

3.(1) 題意の回路図を描くと以下のようになる。



← 全ての数値の有効数字は2桁。

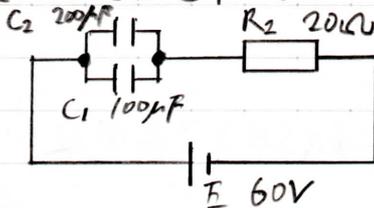
上図の回路に流れる電流は次のように求める。

$$E / (R_1 + R_2) = 60 / (10 + 20) = 2.0$$

従って求める電流値は次のようになる。

$$1: 2.0 \text{ [A]} //$$

3.(2) 題意の回路図を描くと以下のようになる。



コンデンサー C_1, C_2 は並列なので、合成容量は次のように求める。

$$C_1 + C_2 = 100 \times 10^{-6} + 200 \times 10^{-6} = 300 \times 10^{-6}$$

従って求める容量値は次のようになる。

$$2: 300 \text{ [}\mu\text{F]} //$$

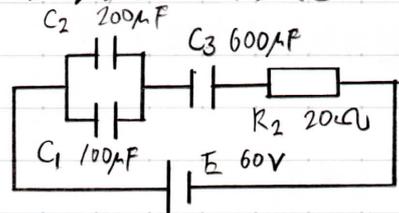
十分に時間が経過すると電流は流れなくなり、コンデンサーの両端電圧は電源電圧と等くなる。この時電荷 (C_1, C_2 の合計) を求める次のようになる。

$$(C_1 + C_2)E = \frac{(300 \times 10^{-6}) \cdot 60}{3 \text{ 桁} \quad 2 \text{ 桁}} = 1.8 \times 10^{-2}$$

従って求める電荷量は次のようになる。

$$3: 1.8 \times 10^{-2} \text{ [C]} //$$

3.(3)題意の回路図を描くと以下のようになる。



コンデンサー C_1, C_2 と C_3 は直列なので、合成容量 C は次のように求められる。

$$\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1 + C_2} + \frac{1}{C_3} \dots C = \frac{(C_1 + C_2)C_3}{C_1 + C_2 + C_3} = \frac{300 \times 10^{-6} \cdot 600 \times 10^{-6}}{900 \times 10^{-6}} = 200 \times 10^{-6}$$

従って、求める容量値は次のようになる。

4: $200 [\mu F]$ //

十分に時間が経過した後にはコンデンサー全体にたくわえられる電荷量は次のように求められる。

$$CE = (200 \times 10^{-6}) \cdot 60 = 1.2 \times 10^{-2}$$

従って求める電荷量は次のようになる。

5: $1.2 \times 10^{-2} [C]$ //

また、静電エネルギーは $\frac{1}{2} CE^2 (= \frac{1}{2} QE)$ であり次のようになる。

6: $\frac{1}{2} (1.2 \times 10^{-2}) \cdot 60 = 3.6 \times 10^{-1} \dots 3.6 \times 10^{-1} [J]$ //

コンデンサーへの充電が完了すれば、流れる電流はゼロとなる。

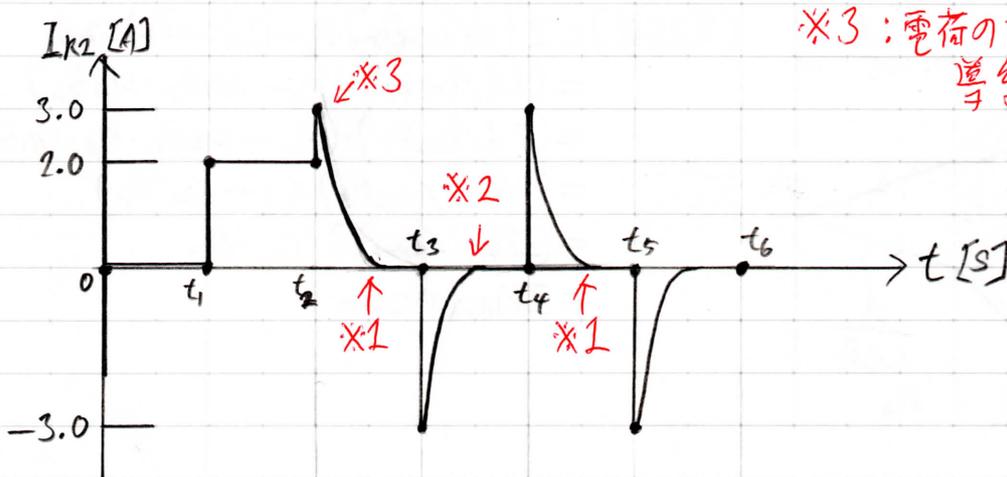
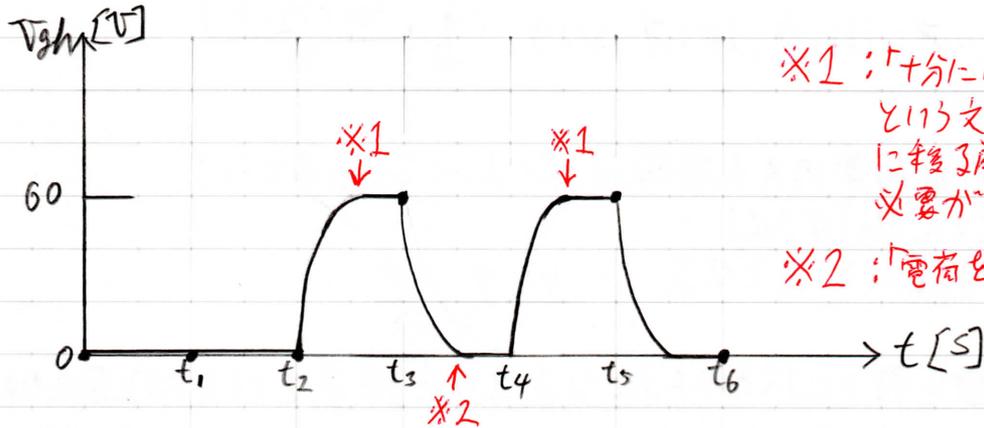
7: $0 [A]$ //

藤 肇 理 系

3.(4)電圧、電流のグラフを描くため時系列の整理を行うと以下のようになる。

時刻	事象
0	無電圧。
t_1	電圧印加。回路は抵抗 R_1, R_2 の直列回路。
t_2	スイッチ S_2 を $c \rightarrow d$ に切替。回路は並列 C_1, C_2 と R_2 の直列回路。
t_3	スイッチ S_1 を $b \rightarrow a$ に切替。回路は CR 放電回路。
t_4	スイッチ S_1 を $a \rightarrow b$ 、スイッチ S_3 を $f \rightarrow e$ に切替。 並列 C_1, C_2 と C_3 と R_2 の直列回路に充電。
t_5	スイッチ S_1 を $b \rightarrow a$ に切替。回路は CR 放電回路。
t_6	放電完了。

上記の内容をうまえて、電圧 V_{gh} と電流 I_{R2} のグラフを描くと以下のようになる。



4.(1) 光の反射、屈折に関する知識問題。

図4(a)において入射角は θ_2 である。... i: 1
 右回まり $\theta_2 = \pi/2 - \theta_s$ となる。... ii: 1

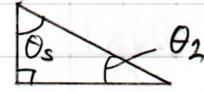


図4(b)において反射角は θ_3 である。... iii: 1
 入射角と反射角は等しい。... iv: 1

屈折率が小さい媒質から大きい媒質に入射した光が反射している場合、その反射光の位相は変化する。... v: 1

屈折の法則より $1 \cdot \sin \theta_2 = n_A \cdot \sin \theta_r$ が成り立つので、 $\sin \theta_r$ についての式を整理すると次のようになる。

$$\sin \theta_r = (1/n_A) \sin \theta_2 = (1/n_A) \sin(\pi/2 - \theta_s)$$

(1)の解をまとめると次のようになる。

i: 1, ii: 1, iii: 1, iv: 1, v: 1, 1: $\frac{\sin(\pi/2 - \theta_s)}{n_A}$

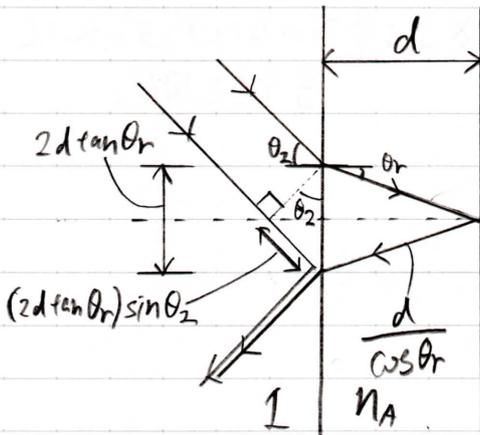
* $\sin(\pi/2 - \theta_s) = \cos \theta_s$

4.(2) 薄膜とガラスの屈折率の大小関係は次のように与えられている。

$$n_A (\text{薄膜}) < n_B (\text{ガラス})$$

従って、(1)vと同様の結果となる。... vi: 1 //

光路についての作図を行うと以下のようになる。また光路差を計算すると図右のようになる。



$$\begin{aligned} (\text{光路差}) &= 2 \cdot (d/\cos \theta_r) \cdot n_A - (2d \tan \theta_r) \sin \theta_2 \\ &= (2d/\cos \theta_r) \cdot (n_A - \sin \theta_r \cdot \sin \theta_2) \\ &= (2d/\cos \theta_r) \cdot (n_A - \sin \theta_r \cdot n_A \cdot \sin \theta_r) \\ &= (2n_A d/\cos \theta_r) \cdot (1 - \sin^2 \theta_r) \\ &= (2n_A d/\cos \theta_r) \cdot \cos^2 \theta_r \\ &= 2n_A d \cos \theta_r \end{aligned}$$

以上から求めた解は次のようになる。

2: $2n_A d \cos \theta_r$ //

藤 肇 理 系

4.(2) 2つの反射光が弱めあうためには光路差が半波長分ズして1/2
必要がある。

$$2n_A d \cos \theta_r = m\lambda + \frac{1}{2}\lambda = (m + \frac{1}{2})\lambda$$

※ m の定義 ($m=0, 1, 2, \dots$) により $-\frac{1}{2}\lambda$ とすると、 $m=0$ の時、
 $-\frac{1}{2}\lambda$ となり、右辺は負の長さとなる。これを避けるため
無難に $+\frac{1}{2}\lambda$ とする。

以上から、求めた解は次のようになる。

$$\underline{3: (m + \frac{1}{2})\lambda} //$$

前問で求めた条件より d_{\min} に $m=0$ の式が成立する。

$$2n_A d_{\min} \cos \theta_r = (0 + \frac{1}{2})\lambda = \frac{1}{2}\lambda \dots d_{\min} = \lambda / (4n_A \cos \theta_r)$$

従って求めた解は次のようになる。

$$\underline{4: \lambda / (4n_A \cos \theta_r)} //$$

前問より $\sin \theta_r$ は次のように表わされる。

$$\sin \theta_r = \{ \sin(\frac{\pi}{2} - \theta_s) \} / n_A = (\cos \theta_s) / n_A$$

これを $\cos \theta_r$ は次のように表わされる。

$$\cos \theta_r = \sqrt{1 - \sin^2 \theta_r} = \sqrt{1 - (\cos^2 \theta_s) / n_A^2} = (1/n_A) \sqrt{n_A^2 - \cos^2 \theta_s}$$

従って、 d_{\min} は次のように表す事もできる。

$$\underline{5: \lambda / (4\sqrt{n_A^2 - \cos^2 \theta_s})} //$$

4.(3) 前問の式に具体的な値を代入すると次のようになる。

$$\frac{\lambda}{4\sqrt{n_A^2 - \cos^2 \theta_s}} = \frac{560 \times 10^{-9}}{4\sqrt{(\sqrt{2})^2 - (1/\sqrt{2})^2}} = \frac{140 \times 10^{-9}}{\sqrt{2 - 1/2}}$$

$$= 140 \sqrt{\frac{2}{3}} \times 10^{-9}$$

$$\times 1 \text{ [nm]} = 10^{-9} \text{ [m]}$$

従って求めた値は次のようになる

$$\underline{6: 140 \sqrt{\frac{2}{3}} \text{ [nm]}} //$$